

# Minimum udSpændende Træer (MST)

# Træer

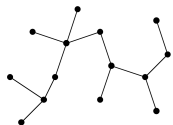
Et (frit/u-rodet) træ er en *uorienteret* graf  $G = (V, E)$  som er

- ▶ Sammenhængende: der er en sti mellem alle par af knuder.
- ▶ Acyklisk: der er ingen kreds af kanter.

# Træer

Et (frit/u-rodet) træ er en *uorienteret* graf  $G = (V, E)$  som er

- ▶ Sammenhængende: der er en sti mellem alle par af knuder.
- ▶ Acyklisk: der er ingen kreds af kanter.



(a)

Træ



(b)

Skov



(c)

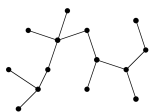
Graf med kreds (ikke træ)

(Uorienteret, acyklisk graf = skov af træer.).

# Træer

Sætning (B.2): For *uorienteret* graf  $G = (V, E)$  er flg. ækvivalent (gælder det ene, gælder det andet):

- ▶  $G$  er et træ (dvs. sammenhængende og acyklisk).
- ▶  $G$  er sammenhængende, men er det ikke hvis nogen kant fjernes.
- ▶  $G$  er sammenhængende og  $m = n - 1$ .
- ▶  $G$  er acyklisk, men er det ikke hvis nogen kant tilføjes.
- ▶  $G$  er acyklisk og  $m = n - 1$ .
- ▶ Mellem alle par af knuder er der præcis én vej.



(a)



(b)



(c)

# Træer

Sætning (B.2): For *uorienteret* graf  $G = (V, E)$  er flg. ækvivalent (gælder det ene, gælder det andet):

- ▶  $G$  er et træ (dvs. sammenhængende og acyklisk).
- ▶  $G$  er sammenhængende, men er det ikke hvis nogen kant fjernes.
- ▶  $G$  er sammenhængende og  $m = n - 1$ .
- ▶  $G$  er acyklisk, men er det ikke hvis nogen kant tilføjes.
- ▶  $G$  er acyklisk og  $m = n - 1$ .
- ▶ Mellem alle par af knuder er der præcis én vej.



(a)



(b)



(c)

Bevis (ikke pensum): se appendix B.5.

Læs (pensum) appendix B.4 og B.5 for basale definitioner for grafer.

# Minimum Spanning Tree (MST)

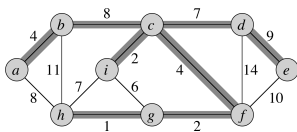
Udspændende træ for sammenhængende graf  $G = (V, E)$ :

En delgraf  $T = (V, E')$ ,  $E' \subseteq E$ , som er et træ. NB: *samme* knudemængde  $V$ .

# Minimum Spanning Tree (MST)

Udspændende træ for sammenhængende graf  $G = (V, E)$ :

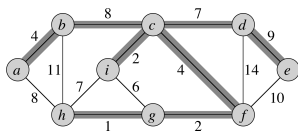
En delgraf  $T = (V, E')$ ,  $E' \subseteq E$ , som er et træ. NB: *samme* knudemængde  $V$ .



# Minimum Spanning Tree (MST)

Udspændende træ for sammenhængende graf  $G = (V, E)$ :

En delgraf  $T = (V, E')$ ,  $E' \subseteq E$ , som er et træ. NB: *samme* knudemængde  $V$ .



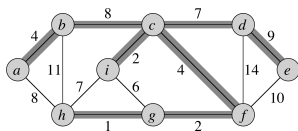
Iflg. sætning ovenfor har alle udspændende træer samme antal kanter ( $m = n - 1$ ).



# Minimum Spanning Tree (MST)

Udspændende træ for sammenhængende graf  $G = (V, E)$ :

En delgraf  $T = (V, E')$ ,  $E' \subseteq E$ , som er et træ. NB: *samme* knudemængde  $V$ .



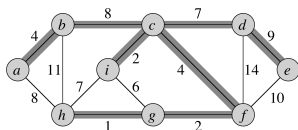
Iflg. sætning ovenfor har alle udspændende træer samme antal kanter ( $m = n - 1$ ).

**Minimum udSpændende Træ (MST)** for en *vægtet* sammenhængende graf  $G$ : et udspændende træ for  $G$  som har mindst mulig sum af kantvægte (intet udspændende træ har mindre sum).

# Minimum Spanning Tree (MST)

Udspændende træ for sammenhængende graf  $G = (V, E)$ :

En delgraf  $T = (V, E')$ ,  $E' \subseteq E$ , som er et træ. NB: *samme* knudemængde  $V$ .



Iflg. sætning ovenfor har alle udspændende træer samme antal kanter ( $m = n - 1$ ).

**Minimum udSpændende Træ (MST)** for en *vægtet* sammenhængende graf  $G$ : et udspændende træ for  $G$  som har mindst mulig sum af kantvægte (intet udspændende træ har mindre sum).

Motivation: forbind punkter i et forsyningsnetværk (elektricitet, olie, ...) billigt muligt. Kant i  $G$ : mulig forbindelse, vægt: pris for at etablere forbindelse. Dette var motivationen for den første algoritme for problemet (Borůvka, 1926, Østrig-Ungarn, nu Tjekkiet).

# Algoritmer for MST

**Grundidé** (grådig algoritme): Byg MST ved at vælge kanterne én efter én. Vedligehold følgende **Invariant**: Der findes et MST som indeholder de valgte kanter  $A$ .

# Algoritmer for MST

**Grundidé** (grådig algoritme): Byg MST ved at vælge kanterne én efter én. Vedligehold følgende **Invariant**: Der findes et MST som indeholder de valgte kanter  $A$ .

```
GENERIC-MST( $G, w$ )
```

```
   $A = \emptyset$ 
```

```
  while  $A$  is not a spanning tree
```

```
    find an edge  $(u, v)$  that is safe for  $A$ 
```

```
     $A = A \cup \{(u, v)\}$ 
```

```
  return  $A$ 
```

**Safe** kant for  $A$ : kant som kan tilføjes uden at ødelægge invarianten (mindst én må findes når invarianten gælder og  $|A| < n - 1$ ).

# Algoritmer for MST

**Grundidé** (grådige algoritme): Byg MST ved at vælge kanterne én efter én. Vedligehold følgende **Invariant**: Der findes et MST som indeholder de valgte kanter  $A$ .

```
GENERIC-MST( $G, w$ )  
   $A = \emptyset$   
  while  $A$  is not a spanning tree  
    find an edge  $(u, v)$  that is safe for  $A$   
     $A = A \cup \{(u, v)\}$   
  return  $A$ 
```

**Safe** kant for  $A$ : kant som kan tilføjes uden at ødelægge invarianten (mindst én må findes når invarianten gælder og  $|A| < n - 1$ ).

- ▶ Initialisering: Enhver sammenhængende graf har et mindst ét ST (via sætningen fra B.5, punkt 2 - fjern kanter til betingelsen nås), og har derfor et MST. Dette indeholder kantomængden  $\emptyset$ .

# Algoritmer for MST

**Grundidé** (grådige algoritme): Byg MST ved at vælge kanterne én efter én. Vedligehold følgende **Invariant**: Der findes et MST som indeholder de valgte kanter  $A$ .

```
GENERIC-MST( $G, w$ )  
   $A = \emptyset$   
  while  $A$  is not a spanning tree  
    find an edge  $(u, v)$  that is safe for  $A$   
     $A = A \cup \{(u, v)\}$   
  return  $A$ 
```

**Safe** kant for  $A$ : kant som kan tilføjes uden at ødelægge invarianten (mindst én må findes når invarianten gælder og  $|A| < n - 1$ ).

- ▶ Initialisering: Enhver sammenhængende graf har et mindst ét ST (via sætningen fra B.5, punkt 2 - fjern kanter til betingelsen nås), og har derfor et MST. Dette indeholder kantomængden  $\emptyset$ .
- ▶ Vedligeholdelse: Per definition af safe.

# Algoritmer for MST

**Grundidé** (grådige algoritme): Byg MST ved at vælge kanterne én efter én. Vedligehold følgende **Invariant**: Der findes et MST som indeholder de valgte kanter  $A$ .

GENERIC-MST( $G, w$ )

$A = \emptyset$

**while**  $A$  is not a spanning tree

    find an edge  $(u, v)$  that is safe for  $A$

$A = A \cup \{(u, v)\}$

**return**  $A$

**Safe** kant for  $A$ : kant som kan tilføjes uden at ødelægge invarianten (mindst én må findes når invarianten gælder og  $|A| < n - 1$ ).

- ▶ Initialisering: Enhver sammenhængende graf har et mindst ét ST (via sætningen fra B.5, punkt 2 - fjern kanter til betingelsen nås), og har derfor et MST. Dette indeholder kantmængden  $\emptyset$ .
- ▶ Vedligeholdelse: Per definition af safe.
- ▶ Terminering: ethvert (M)ST indeholder præcis  $n - 1$  kanter. Da  $A$  vokser med én kant per iteration, giver invarianten at algoritmen terminerer, og at  $A$  da er et MST ( $A$  er indeholdt i et MST, og har samme antal kanter som dette, er derfor lig dette).

# Cuts

Hvordan finde en safe kant?

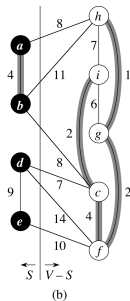
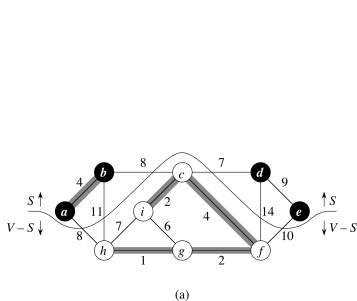


# Cuts

Hvordan finde en safe kant?

**Cut:** En delmængde  $S \subseteq$  af knuderne.

Kan ses som en to-delning af knuderne i to mængder  $S$  og  $V - S$ .

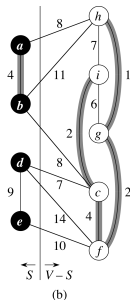
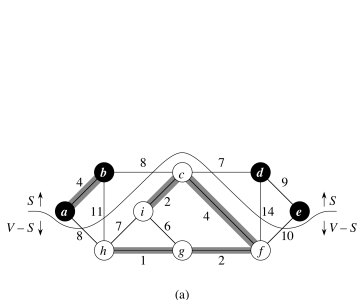


# Cuts

Hvordan finde en safe kant?

**Cut:** En delmængde  $S \subseteq$  af knuderne.

Kan ses som en to-delning af knuderne i to mængder  $S$  og  $V - S$ .



**Kant henover cut:** en kant i  $S \times (V - S)$ .

# Cut-sætning

Sætning:

*Hvis*

- ▶ der eksisterer et MST som indeholder  $A$ ,
- ▶  $S$  er et cut som  $A$  ikke har kanter henover,
- ▶  $e$  er en letteste kant blandt kanterne henover cuttet,

*så*

- ▶ er  $e$  safe for  $A$  (dvs. der der eksisterer et MST som indeholder  $A \cup \{e\}$ ).

# Cut-sætning

Bevis:

- ▶ Der findes et MST  $T$  som indeholder  $A$ .
- ▶ Vi skal lave et MST  $T'$  som indeholder  $A \cup \{e\}$ .

# Cut-sætning

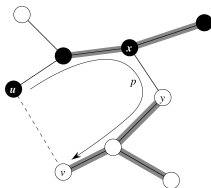
Bevis:

- ▶ Der findes et MST  $T$  som indeholder  $A$ .
- ▶ Vi skal lave et MST  $T'$  som indeholder  $A \cup \{e\}$ .

Lad  $e = (u, v)$  være en letteste kant henover cuttet  $S$ .

Da  $T$  er sammenhængende, må der være en sti i  $T$  mellem  $u$  og  $v$ , hvorpå der er mindst én kant  $(x, y)$  henover cuttet  $S$ .

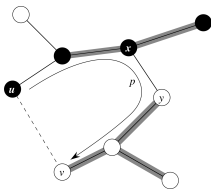
Lad  $T'$  være  $T$  med  $(x, y)$  udskiftet til  $e = (u, v)$ :



(Kanter =  $T$ , fede kanter =  $A$ , cut er angivet med knudefarver.)

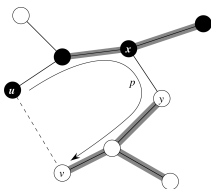
# Cut-sætning

Lad  $T'$  være  $T$  med  $(x, y)$  udskiftet til  $e = (u, v)$ :



# Cut-sætning

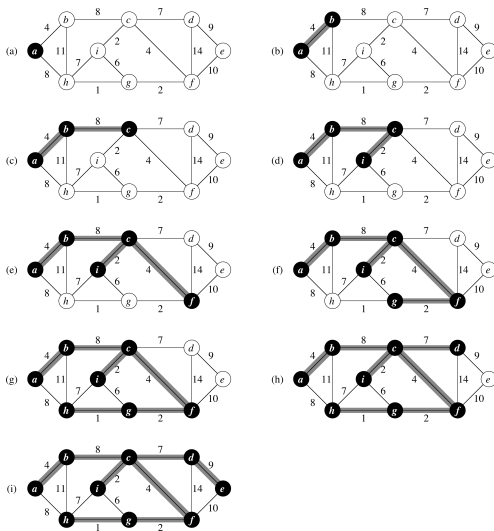
Lad  $T'$  være  $T$  med  $(x, y)$  udskiftet til  $e = (u, v)$ :



Som  $T$  er  $T'$  stadig sammenhængende (i alle stier kan  $(x, y)$  erstattes af resten af stien fra  $u$  til  $v$ , samt kanten  $(u, v)$ ), og har  $n$  knuder og  $n - 1$  kanter. Det er derfor et træ (pga. sætning tidligere). Det kan kun være lettere end  $T$ . Det indeholder  $A \cup \{e\}$  (da fjernede kant  $(x, y)$  ikke er i  $A$ ).

# Prim-Jarnik MST-algoritmen (Prim 1957, Jarnik 1930)

A er ét træ. Bruger cut-sætningen med  $S =$  alle knuder i A.





# Prim-Jarnik MST-algoritmen (Prim 1957, Jarnik 1930)

$A$  er ét træ. Bruger cut-sætningen med  $S =$  alle knuder i  $A$ .

**Invariant:** En knude  $v \in V - S$  opbevarer information om sin korteste kant henover cut i  $v.key$  og  $v.\pi$ .

$V - S$  opbevares i en (min-)prioritetskø.

# Prim-Jarnik MST-algoritmen (Prim 1957, Jarnik 1930)

$A$  er ét træ. Bruger cut-sætningen med  $S =$  alle knuder i  $A$ .

**Invariant:** En knude  $v \in V - S$  opbevarer information om sin korteste kant henover cut i  $v.key$  og  $v.\pi$ .

$V - S$  opbevares i en (min-)prioritetskø.

```
PRIM( $G, w, r$ )
   $Q = \emptyset$ 
  for each  $u \in G.V$ 
     $u.key = \infty$ 
     $u.\pi = \text{NIL}$ 
  INSERT( $Q, u$ )
  DECREASE-KEY( $Q, r, 0$ )    //  $r.key = 0$ 
  while  $Q \neq \emptyset$ 
     $u = \text{EXTRACT-MIN}(Q)$ 
    for each  $v \in G.Adj[u]$ 
      if  $v \in Q$  and  $w(u, v) < v.key$ 
         $v.\pi = u$ 
        DECREASE-KEY( $Q, v, w(u, v)$ )
```

# Prim-Jarnik MST-algoritmen (Prim 1957, Jarnik 1930)

$A$  er ét træ. Bruger cut-sætningen med  $S =$  alle knuder i  $A$ .

**Invariant:** En knude  $v \in V - S$  opbevarer information om sin korteste kant henover cut i  $v.key$  og  $v.\pi$ .

$V - S$  opbevares i en (min-)prioritetskø.

```
PRIM( $G, w, r$ )
   $Q = \emptyset$ 
  for each  $u \in G.V$ 
     $u.key = \infty$ 
     $u.\pi = \text{NIL}$ 
  INSERT( $Q, u$ )
  DECREASE-KEY( $Q, r, 0$ )    //  $r.key = 0$ 
  while  $Q \neq \emptyset$ 
     $u = \text{EXTRACT-MIN}(Q)$ 
    for each  $v \in G.Adj[u]$ 
      if  $v \in Q$  and  $w(u, v) < v.key$ 
         $v.\pi = u$ 
        DECREASE-KEY( $Q, v, w(u, v)$ )
```

Korrekthed: via cut-sætningen og invarianten.

# Prim-Jarnik MST-algoritmen (Prim 1957, Jarnik 1930)

$A$  er ét træ. Bruger cut-sætningen med  $S =$  alle knuder i  $A$ .

**Invariant:** En knude  $v \in V - S$  opbevarer information om sin korteste kant henover cut i  $v.key$  og  $v.\pi$ .

$V - S$  opbevares i en (min-)prioritetskø.

```
PRIM( $G, w, r$ )
   $Q = \emptyset$ 
  for each  $u \in G.V$ 
     $u.key = \infty$ 
     $u.\pi = \text{NIL}$ 
  INSERT( $Q, u$ )
  DECREASE-KEY( $Q, r, 0$ )    //  $r.key = 0$ 
  while  $Q \neq \emptyset$ 
     $u = \text{EXTRACT-MIN}(Q)$ 
    for each  $v \in G.Adj[u]$ 
      if  $v \in Q$  and  $w(u, v) < v.key$ 
         $v.\pi = u$ 
        DECREASE-KEY( $Q, v, w(u, v)$ )
```

Korrekthed: via cut-sætningen og invarianten.

Køretid:

# Prim-Jarnik MST-algoritmen (Prim 1957, Jarnik 1930)

$A$  er ét træ. Bruger cut-sætningen med  $S =$  alle knuder i  $A$ .

**Invariant:** En knude  $v \in V - S$  opbevarer information om sin korteste kant henover cut i  $v.key$  og  $v.\pi$ .

$V - S$  opbevares i en (min-)prioritetskø.

```
PRIM( $G, w, r$ )
   $Q = \emptyset$ 
  for each  $u \in G.V$ 
     $u.key = \infty$ 
     $u.\pi = \text{NIL}$ 
  INSERT( $Q, u$ )
  DECREASE-KEY( $Q, r, 0$ )    //  $r.key = 0$ 
  while  $Q \neq \emptyset$ 
     $u = \text{EXTRACT-MIN}(Q)$ 
    for each  $v \in G.Adj[u]$ 
      if  $v \in Q$  and  $w(u, v) < v.key$ 
         $v.\pi = u$ 
        DECREASE-KEY( $Q, v, w(u, v)$ )
```

Korrekthed: via cut-sætningen og invarianten.

Køretid:  $n$  INSERT,  $n$  EXTRACTMIN,  $m$  DECREASEKEY

# Prim-Jarnik MST-algoritmen (Prim 1957, Jarnik 1930)

$A$  er ét træ. Bruger cut-sætningen med  $S =$  alle knuder i  $A$ .

**Invariant:** En knude  $v \in V - S$  opbevarer information om sin korteste kant henover cut i  $v.key$  og  $v.\pi$ .

$V - S$  opbevares i en (min-)prioritetskø.

```
PRIM( $G, w, r$ )
   $Q = \emptyset$ 
  for each  $u \in G.V$ 
     $u.key = \infty$ 
     $u.\pi = \text{NIL}$ 
  INSERT( $Q, u$ )
  DECREASE-KEY( $Q, r, 0$ ) //  $r.key = 0$ 
  while  $Q \neq \emptyset$ 
     $u = \text{EXTRACT-MIN}(Q)$ 
    for each  $v \in G.Adj[u]$ 
      if  $v \in Q$  and  $w(u, v) < v.key$ 
         $v.\pi = u$ 
        DECREASE-KEY( $Q, v, w(u, v)$ )
```

Korrekthed: via cut-sætningen og invarianten.

Køretid:  $n$  INSERT,  $n$  EXTRACTMIN,  $m$  DECREASEKEY på prioritetskø af størrelse  $O(n)$ ,

# Prim-Jarnik MST-algoritmen (Prim 1957, Jarnik 1930)

$A$  er ét træ. Bruger cut-sætningen med  $S =$  alle knuder i  $A$ .

**Invariant:** En knude  $v \in V - S$  opbevarer information om sin korteste kant henover cut i  $v.key$  og  $v.\pi$ .

$V - S$  opbevares i en (min-)prioritetskø.

```
PRIM( $G, w, r$ )
   $Q = \emptyset$ 
  for each  $u \in G.V$ 
     $u.key = \infty$ 
     $u.\pi = \text{NIL}$ 
  INSERT( $Q, u$ )
  DECREASE-KEY( $Q, r, 0$ ) //  $r.key = 0$ 
  while  $Q \neq \emptyset$ 
     $u = \text{EXTRACT-MIN}(Q)$ 
    for each  $v \in G.Adj[u]$ 
      if  $v \in Q$  and  $w(u, v) < v.key$ 
         $v.\pi = u$ 
        DECREASE-KEY( $Q, v, w(u, v)$ )
```

Korrekthed: via cut-sætningen og invarianten.

Køretid:  $n$  INSERT,  $n$  EXTRACTMIN,  $m$  DECREASEKEY på prioritetskø af størrelse  $O(n)$ , i alt  $O(m \log n)$ .

# Kruskal MST-algoritmen (1956)

$A$  er en skov. Bruger cut-sætningen med  $S =$  knuderne i et af træerne i  $A$ .



# Kruskal MST-algoritmen (1956)

$A$  er en skov. Bruger cut-sætningen med  $S =$  knuderne i et af træerne i  $A$ .

Forsøger at tilføje kanter til  $A$  i letteste-først-orden.

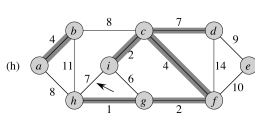
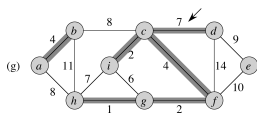
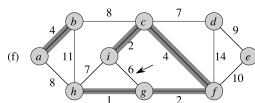
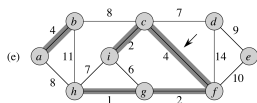
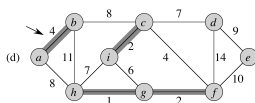
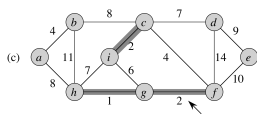
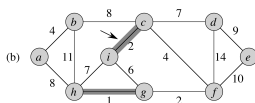
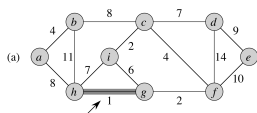
# Kruskal MST-algoritmen (1956)

$A$  er en skov. Bruger cut-sætningen med  $S =$  knuderne i et af træerne i  $A$ .

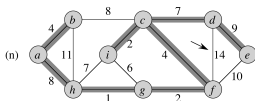
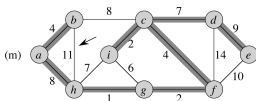
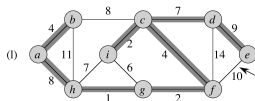
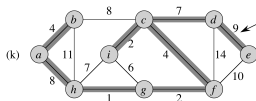
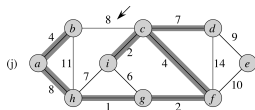
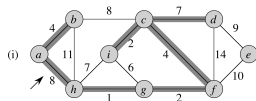
Forsøger at tilføje kanter til  $A$  i letteste-først-orden.

Tilføjer kun kant  $(u, v)$  til  $A$  hvis der ikke laves en kreds, dvs. hvis  $u$  og  $v$  ligger i forskellige træer. Hvis  $(u, v)$  tilføjes, vil disse to træer blive til ét bagefter.

# Kruskal MST-algoritmen (1956)



# Kruskal MST-algoritmen (1956)



# Kruskal MST-algoritmen (1956)

Vedligeholder opdelingen i træer i  $A$  ved hjælp af en *disjoint-set* datastruktur på  $V$ :

MAKE-SET( $x$ ), UNION( $x, y$ ) FIND-SET( $x$ )

# Kruskal MST-algoritmen (1956)

Vedligeholder opdelingen i træer i  $A$  ved hjælp af en *disjoint-set* datastruktur på  $V$ :

MAKE-SET( $x$ ), UNION( $x, y$ ) FIND-SET( $x$ )

Mere præcist:

```
KRUSKAL( $G, w$ )
   $A = \emptyset$ 
  for each vertex  $v \in G.V$ 
    MAKE-SET( $v$ )
  sort the edges of  $G.E$  into nondecreasing order by weight  $w$ 
  for each  $(u, v)$  taken from the sorted list
    if FIND-SET( $u$ )  $\neq$  FIND-SET( $v$ )
       $A = A \cup \{(u, v)\}$ 
      UNION( $u, v$ )
  return  $A$ 
```

# Kruskal MST-algoritmen (1956)

Fra tidligere kendes:

Der findes en datastruktur for disjoint-sets hvor

- ▶  $n$  MAKE-SET( $x$ )
- ▶  $n - 1$  UNION( $x, y$ )
- ▶  $m$  FIND-SET( $x$ )

tager i alt  $O(m + n \log n)$  tid.

# Kruskal MST-algoritmen (1956)

```
KRUSKAL( $G, w$ )
   $A = \emptyset$ 
  for each vertex  $v \in G.V$ 
    MAKE-SET( $v$ )
  sort the edges of  $G.E$  into nondecreasing order by weight  $w$ 
  for each  $(u, v)$  taken from the sorted list
    if FIND-SET( $u$ )  $\neq$  FIND-SET( $v$ )
       $A = A \cup \{(u, v)\}$ 
      UNION( $u, v$ )
  return  $A$ 
```

## Invariant:

Lad  $E'$  være de hidtil undersøgte kanter i **for**-løkken. Man ser nemt ved induktion på  $|E'|$  at:

1.  $u$  og  $v$  ligger i samme mængde i Disjoint-Set datastrukturen  $\Rightarrow$  der er en sti mellem  $v$  og  $u$  af kanter i  $A$ .
2. Alle kanter i  $E'$  har begge sine endepunkter i samme mængde i Disjoint-Set datastrukturen.



# Kruskal MST-algoritmen (1956)

```
KRUSKAL( $G, w$ )  
   $A = \emptyset$   
  for each vertex  $v \in G.V$   
    MAKE-SET( $v$ )  
  sort the edges of  $G.E$  into nondecreasing order by weight  $w$   
  for each  $(u, v)$  taken from the sorted list  
    if FIND-SET( $u$ )  $\neq$  FIND-SET( $v$ )  
       $A = A \cup \{(u, v)\}$   
      UNION( $u, v$ )  
  return  $A$ 
```

## Invariant:

Lad  $E'$  være de hidtil undersøgte kanter i **for**-løkken. Man ser nemt ved induktion på  $|E'|$  at:

1.  $u$  og  $v$  ligger i samme mængde i Disjoint-Set datastrukturen  $\Rightarrow$  der er en sti mellem  $v$  og  $u$  af kanter i  $A$ .
2. Alle kanter i  $E'$  har begge sine endepunkter i samme mængde i Disjoint-Set datastrukturen.

Af 1) og 2) følger 3): Mængderne i Disjoint-Set datastrukturen er præcis sammenhængskomponenterne i grafen  $(V, E')$ .

# Kruskal MST-algoritmen (1956)

Korrekthed:

Når algoritmen tilføjer en kant  $(u, v)$  til  $A$  ser vi på cuttet givet ved knudemængden  $\text{FIND-SET}(u)$ . Del 2) af invarianten viser at  $A$  ikke har kanter hen over dette cut, da  $A \subseteq E'$ . Algoritmens sortering af kanterne viser sammen med del 2) af invarianten at  $(u, v)$  er en letteste kant henover dette cut. Derfor kan cutsætningen bruges, og  $A$  ligger derfor hele tiden inde i et MST.

# Kruskal MST-algoritmen (1956)

Korrekthed:

Når algoritmen tilføjer en kant  $(u, v)$  til  $A$  ser vi på cuttet givet ved knudemængden  $\text{FIND-SET}(u)$ . Del 2) af invarianten viser at  $A$  ikke har kanter hen over dette cut, da  $A \subseteq E'$ . Algoritmens sortering af kanterne viser sammen med del 2) af invarianten at  $(u, v)$  er en letteste kant henover dette cut. Derfor kan cutsætningen bruges, og  $A$  ligger derfor hele tiden inde i et MST.

Når algoritmen stopper, er  $E' = E$ . Da den oprindelige graf  $(V, E)$  er sammenhængende, giver 3) at der én mængde i Disjoint-Set datastrukturen. Derfor er der lavet præcis  $n - 1$  unions, og dermed er  $|A| = n - 1$ . Så  $A$  er selv dette MST.

# Kruskal MST-algoritmen (1956)

Korrekthed:

Når algoritmen tilføjer en kant  $(u, v)$  til  $A$  ser vi på cuttet givet ved knudemængden  $\text{FIND-SET}(u)$ . Del 2) af invarianten viser at  $A$  ikke har kanter hen over dette cut, da  $A \subseteq E'$ . Algoritmens sortering af kanterne viser sammen med del 2) af invarianten at  $(u, v)$  er en letteste kant henover dette cut. Derfor kan cutsætningen bruges, og  $A$  ligger derfor hele tiden inde i et MST.

Når algoritmen stopper, er  $E' = E$ . Da den oprindelige graf  $(V, E)$  er sammenhængende, giver 3) at der én mængde i Disjoint-Set datastrukturen. Derfor er der lavet præcis  $n - 1$  unions, og dermed er  $|A| = n - 1$ . Så  $A$  er selv dette MST.

Køretid:

# Kruskal MST-algoritmen (1956)

Korrekthed:

Når algoritmen tilføjer en kant  $(u, v)$  til  $A$  ser vi på cuttet givet ved knudemængden  $\text{FIND-SET}(u)$ . Del 2) af invarianten viser at  $A$  ikke har kanter hen over dette cut, da  $A \subseteq E'$ . Algoritmens sortering af kanterne viser sammen med del 2) af invarianten at  $(u, v)$  er en letteste kant henover dette cut. Derfor kan cutsætningen bruges, og  $A$  ligger derfor hele tiden inde i et MST.

Når algoritmen stopper, er  $E' = E$ . Da den oprindelige graf  $(V, E)$  er sammenhængende, giver 3) at der én mængde i Disjoint-Set datastrukturen. Derfor er der lavet præcis  $n - 1$  unions, og dermed er  $|A| = n - 1$ . Så  $A$  er selv dette MST.

Køretid:

Sortér  $m$  kanter, lav  $n$  MAKE-SET,  $n - 1$  UNION,  $m$  FIND-SET.

# Kruskal MST-algoritmen (1956)

Korrekthed:

Når algoritmen tilføjer en kant  $(u, v)$  til  $A$  ser vi på cuttet givet ved knudemængden  $\text{FIND-SET}(u)$ . Del 2) af invarianten viser at  $A$  ikke har kanter hen over dette cut, da  $A \subseteq E'$ . Algoritmens sortering af kanterne viser sammen med del 2) af invarianten at  $(u, v)$  er en letteste kant henover dette cut. Derfor kan cutsætningen bruges, og  $A$  ligger derfor hele tiden inde i et MST.

Når algoritmen stopper, er  $E' = E$ . Da den oprindelige graf  $(V, E)$  er sammenhængende, giver 3) at der én mængde i Disjoint-Set datastrukturen. Derfor er der lavet præcis  $n - 1$  unions, og dermed er  $|A| = n - 1$ . Så  $A$  er selv dette MST.

Køretid:

Sortér  $m$  kanter, lav  $n$  MAKE-SET,  $n - 1$  UNION,  $m$  FIND-SET.

I alt  $O(m \log m)$  [eftersom  $m \geq n - 1$ , da grafen er sammenhængende].